



MANUAL DO UTILIZADOR

Máquina de Calibrar Rodas Automática para Veículos Ligeiros/Motos

PS302

Nota importante

- 1. Leia todo este manual cuidadosamente e na íntegra antes da instalação ou operação da máquina de calibrar rodas.
- 2. Esta máquina não pode ser instalada/operada ou reparada sem a leitura das instruções.
- 3. O produto está em constante desenvolvimento. O produto pode ser atualizado sem aviso prévio. Os produtos reais estão sujeitos ao tempo de fabrico.
- **4.** Se necessário, contacte o nosso serviço de assistência técnica para obter ajuda.

NOTA PARA O UTILIZADOR Obrigado por adquirir os nossos produtos. Leja atentamente estas instruções para uma utilização segura e equilibrador de rodas e mantenha-as à mão para referência futura.

- ■Este manual é para o modelo: PS302
- Para garantir a segurança na conceção e construção da máquina de calibrar pneus, leia primeiro este Manual.
- Certifique-se de que este manual é entregue aos utilizadores finais para a implementação da segurança.
- Não utilize a máquina de equilibrar rodas numa atmosfera potencialmente explosiva.

QUALQUER PARTE DESTA IMPRESSÃO NÃO PODE SER REPRODUZIDA SOB QUALQUER FORMA SEM AUTORIZAÇÃO. ESTA IMPRESSÃO ESTÁ SUJEITA A ALTERAÇÕES SEM AVISO PRÉVIO.



Aviso

- Este manual é uma parte necessária do produto. Leia-o com atenção.
- Conservar o manual para utilização posterior aquando da manutenção da máquina.
- Esta máquina só pode ser utilizada para os fins previstos. Nunca a utilize para qualquer outro fim.
- O fabricante não se responsabiliza por danos resultantes de uma utilização incorrecta ou de uma utilização diferente da prevista.

Precaução

- O aparelho só pode ser utilizado por pessoal qualificado com formação específica. A modificação de quaisquer componentes ou peças,oua utilização da máquina para outros fins sem obter o acordo do fabricante ou sem respeitar os requisitos do manual de instruções, pode provocardanos diretos ou indirectos no equipamento.
- O equipamento deve ser instalado num solo estável, não numa palete de madeira, caso contrário não dá resultados exatos. Mantenha o painel traseiro a 0,6 m de distância da parede para uma boa ventilação. Deve ser deixado espaço suficiente em ambos os lados para uma operação cómoda.
- Não coloque o equipamento num local com temperaturas elevadas humidade, nem perto sistema de aquecimento, da torneira de água, do humidificador de ar ou da chaminé.
- Evitar muita poeira, amoníaco, álcool, diluente ou aglutinante de pulverização.
- As pessoas que não estão a operar as máquinas devem ser mantidas afastadas quando estas são utilizadas.
- Utilizar equipamento e ferramentas adequados, bem como equipamento de proteção e segurança, incluindo óculos, tampões para os ouvidos e botas de trabalho.
- Prestar especial atenção às marcas na máquina.
- Não tocar nem aproximar-se das partes móveis com a mão durante o funcionamento.
- Não remover o dispositivo de segurança nem impedir o seu funcionamento correto.

Conteúdo

1. Geral	1
2. Montagem da máquina	
3. Controlos e componentes	
4. Indicação e utilização do equilibrador de rodas	
5. Auto-diagnóstico/Máquina de regulação/Autocalibração	12
6. Erros	
7. Função OPT	20

1. Geral

1.1. Especificações técnicas:

Peso máximo da roda: 65 kg

Potência: 0.2kw;0.37kw

Alimentação eléctrica: 220v;230v;240v;110v;50hz;60hz

Precisão de equilíbrio: ±1g

10 modos de equilíbrio: DYN, ALU1, ALU2, ALU 3, ALU 4, ALU5, ALU-S1, ALU-S2, Moto-1, Moto-2

Velocidade de equilíbrio: 200r/min

Tempo de ciclo: 8s

Diâmetro do aro : 10 $\prime\prime$ \sim 24 $\prime\prime$ (256mm \sim 610mm)

Nível de pressão sonora durante o ciclo de trabalho: <70db

1.2. Caraterísticas:

Entrada automática do valor da distância e do diâmetro

O laser indica a posição das 6 horas no modo ALU-S

Equilibragem estatística e dinâmica, programas ALU para jantes de liga leve ou de formato especial

Auto-diagnóstico, fácil de encontrar o problema

Aplicar na jante de aço e liga de alumínio

1.3. Ambiente de trabalho:

■ Temperatura:: 5~50°C

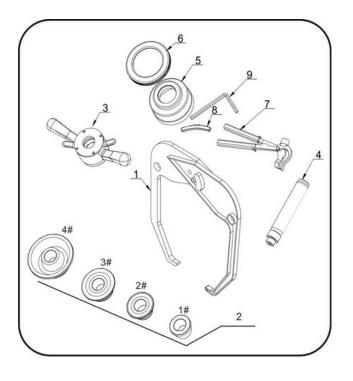
Altura: ≤4000m

2. Montagem da máquina

2.1. Desembalar

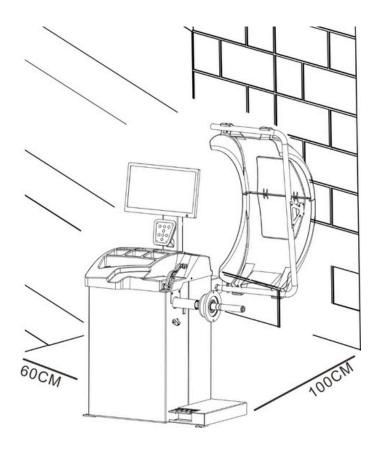
Desembalar a caixa de cartão e verificar se faltam peças sobresselentes.

Não.	Item	Quantidad
1	Medidor de largura	1
	Cónica n.º 1	1
	Cónica n.º 2	1
2	Cónica n.º 3	1
	Cónica n.º 4	1
3	Porca de libertação rápida	1
4	Cubo de rosca	1
5	Tigela para porca rápida	1
6	Almofada para taça	1
7	Martelo de equilíbrio	1
8	Peso 100g	1
9	Chave Allen	1



2.2. Instalar

- O equipamento deve ser instalado num solo estável, não numa palete de madeira, caso contrário não será exato.
- Mantenha o painel traseiro a 0,6 m de distância da parede para uma boa ventilação. Deve ser deixado espaço suficiente em ambos os lados para uma operação cómoda.



2.3. Fixar o equilibrador ao chão com parafusos na parte inferior.

2.4. Instalar o adaptador

O equilibrador de rodas é fornecido completo com um adaptador de tipo cónico para a fixação de rodas com furo central. (ver imagem abaixo)



2.5. Instalar a roda

Limpara roda, retirar os contrapesos, verificar a pressão da roda. Escolher o modo de instalação em função do tipo de roda.



Eixo principal -roda-interior)cone adequado (cabeça pequena para o interior) - porca de pega rápida

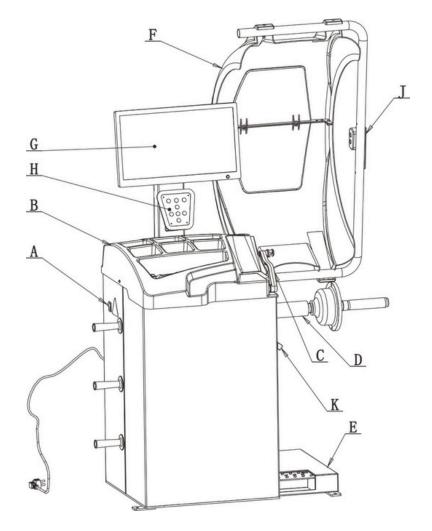


Eixo principal – cone adequado (cabeça grande para dentro da roda–porca de pega rápida

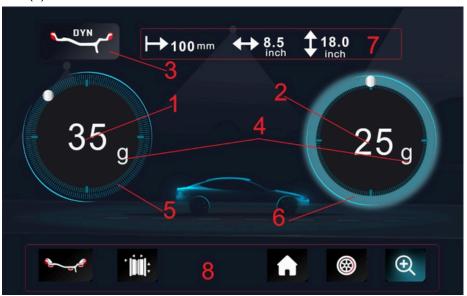
Atenção: Pode adicionar uma roda e segurar a roda para ajudar a instalar o cubo de rosca. Ao instalar ou tirar a roda, não deixar a roda mover-se sobre o eixo, para evitar riscar o próprio.

3. Controlos e componentes

Não.	Item	Padrão/Opcional
А	Interruptor	S
В	Tampa com tabuleiro de ferramentas	S
С	Cabeça de medição	S
D	Eixo principal	S
E	Pedal disjuntor	0
F	Proteção	S
G	Ecrã	S
Н	Teclado	S
J	Bitola de largura	S
К	LASER	S



Ecrã (G)



- 1. Valor interior de desequilíbrio
- 2. Valor exterior do desequilíbrio
- 3. Modo de equilíbrio
- 4. Unidade operacional
- 5. Indicador de posição de desequilíbrio interior
- 6. Indicador de posição de desequilíbrio exterior
- 7. Posição de desequilíbrio ilustrada
- 8. Botões de funçãopara selecionar

Oito modos de equilíbrio

Interior	Ícone	Exterior	Modo de calibração	Funcionamento	Adicionar pesos
12 horas	DYN	12 horas	Predefinição	1.Ligar a máquina 2.Introduzir o valor a,b,d 3.Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação	Pesos de fixação em ambos os lados do rebordo da jante
6 horas	ALU-1	6 horas	ALU1	1.Ligar a máquina 2.Introduzir o valor a,b,d 3.Pressione 【◀】 button, indicador aceso 4.Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação.	Adicionar pesos adesivos no ombro da jante de ambos os lados
12 horas	ALU-Z	6 horas	ALU2 3.Pressione 【◀】 button, indicador aceso da jan		Peso fixação no interior da jante, peso adesivo no ombro exterior da jante
6 horas	ALU-3	12 horas	ALU3	1.Ligar a máquina 2.Introduzir o valor a,b,d 3.Pressione 【◀】 button, indicador acesso para cima. 4. iniciar a rotação, após a paragem da rotação	Adicionar pesos adesivos no ombro da jante de ambos os lados

12 horas	ALU-4	12 horas	ALU4	 1.Ligar a máquina 2.Introduzir o valor a,b,d 3.Pressione 【◀】 button, indicador aceso 4.Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação 	Peso fixação no interior da jante, peso adesivo no ombro exterior da jante
6 horas	ALU-5	12 horas	ALU5	1.Ligar a máquina 2.Introduzir o valor a,b,d 3.Pressione 【◀】 button, indicador aceso 4.Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação	Adicionar um peso adesivo no ombro interior da jante, um peso de encaixe no bordo exterior da jante
6 horas	ALU-SI	6 horas	ALUS-1	Ligar a máquina Valor de entrada aI,aE,d Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação	Adicionar pesos adesivos nas duas posições de contacto da cabeça do calibre
12 horas	ALU-S2	6 horas	ALUS-2	Ligar a máquina Valor de entrada aI,aE,d Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação	Adicionar pesos adesivos nas duas posições de contacto da cabeça do calibre
12 horas	MOIO-1	12 horas	Moto-1	1. Ligar a máquina 2. Introduzir o valor a,b,d 3. Pressione 【◀】 button, indicador aceso 4. Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação	Adicionar peso de adesivo
12 horas	MUTU-2	12 horas	Moto-2	1.Ligar a máquina 2.Introduzir o valor a,b,d 3.Pressione 【◀】 button, indicador aceso 4.Iniciar a centrifugação, após a paragem da centrifugação	Adicionar pesos adesivos no ombro da jante de ambos os lados

Teclado



Ícone	Função	Ícone	Função
	Tecla de dados/ confirmação menu	>	Selecionar/ Procurar localização
«	Seleção de modos "ALU" / Clique esquerdo		Clique direito
START	Início	STOP	Parar/cancelar/ travão

- 4. Indicação e utilização da roda balancer
- 4.1. Modo DYN (Standard/Padrão)
- 4.1.1. Limpar a roda, retirar os contra pesos, verificar a pressão da roda, escolher o modo de instalação em função do tipo de roda.



Eixo principal roda cone adequado (cabeça pequena para dentro) - porca de pega rápida



Eixo principal - cone adequado (cabeça grande para dentro)-roda-porca de pega rápida

Atenção: Pode adicionar uma roda e segurar a roda para ajudar a instalar o cubo de rosca. Ao instalar ou tirar a roda, não deixar a roda mover-se sobre o eixo, para evitar riscar o eixo.

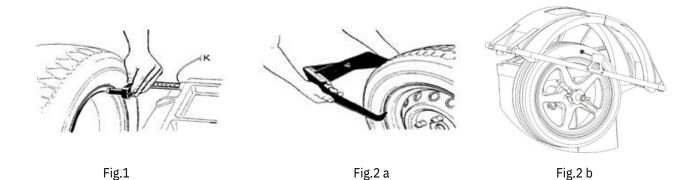
4.1.2. Ligar a máquina

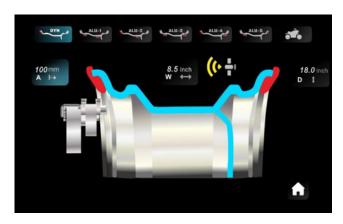
4.1.3. Entrada a b d valor

Ligar a máquina, escolher a forma correta de instalar a roda de acordo com o tipo de roda. Definir os valores "a" "b" "d":

- Defina o valor "a": mova o medidor para a posição de medição conforme ilustrado na Fig.1, mantenha o medidor ainda em posição durante aprox. 4 segundos, memorização bem sucedida é dada, em seguida, retornar o medidor para a posição 0. (O valor medido no modo automático aparece no visor). Ou pressione em para mudar.
- Defina o valor "b": defina o diâmetro nominal "b" marcado na roda ou use o medidor de largura para medir o valor de "b" como na Fig.2a, depois premir e para mudar.

 Se a máquina de equilibrar estiver equipada com uma régua de largura automática opcional, deixar a cabeça do calibre tocar na jante, como na Fig.2b, até ouvir um som, o que significa que a memorização foi bem sucedida, e depois soltar o calibre.
- Definir o valor "d": este valor medido no modo automático ao mesmo tempo que a definição do valor "a", ou prima e para mudar.





- 4.1.4. Baixe a proteção e prima start para efetuar uma rotação de medição.
- 4.1.5. Em poucos segundos, a roda é levada à velocidade de funcionamento e começa a medir , os valores de desbalanceamento permanecem nos instrumentos 1 e 3 quando a roda pára. Prima , selecione e, em seguida, prima para verificar o valor real do desequilíbrio abaixo do limiar.
- 4.1.6. Premir , até o LED direito ficar totalmente aceso, peso do clipe na posição das 12 horas (Fig.3)
- 4.1.7 Premir , até o LED esquerdo ficar totalmente aceso, peso do clip na posição das 12 horas (Fig.4)



Fig.3 Fig.4

4.1.8 Depois de terminar de cortar os contrapesos, abaixe a proteção e pressione , para realizar o giro de equilíbrio novamente, se sair 00 00, significa que o balanceamento foi bem-sucedido. (Fig.5)



Fig. 5

- 4.2. Modo ALU-1 (ALU-1, ALU2, ALU 3, ALU 4, ALU5, mesma operação, apenas a posição para adicionar pesos diferentes)
- 4.2.1.Definir os valores "a" "d" "b
- 4.2.2. Prima 🚺 até o indicador ALU1 ficar aceso
- 4.2.3. Baixe a proteção e prima para efetuar uma rotação de medição.
- 4.2.4. Em poucos segundos, a roda é levada à velocidade de funcionamento e começa a medir o desequilíbrio, os valores de desequilíbrio, permanecem nos instrumentos 1 e 3 quando a roda pára.
- Prima , selecione e, em seguida, prima para verificar o valor real do desequilíbrio abaixo do limiar.
- 4.2.5. Premir , os ecrãs com LEDs direitos acesos indicam a posição angular correta onde montar os contrapesos, Posição de 6 horas no exterior, como na Fig.6, adicionar o contrapeso.
- 4.2.6.Premir , os ecrãs com LEDs esquerdos acesos indicam a posição angular correta onde montar os contrapesos, posição 6 horas no interior, conforme Fig.7, adicionar o contrapeso.



Fig. 6 Fig. 7

4.2.7. Depois de terminar a montagem dos contrapesos, baixe a proteção e prima para efetuar novamente a rotação de equilíbrio, se sair 00 00, significa que o equilíbrio foi bem sucedido. (Fig.8)



Fig. 8

4.3. Modo ALU-S1

Este modo é utilizado para jantes especiais; se a ALU1/ALU2 não puder ser utilizada, deve escolher o modo ALUS. Entrada aI, aE, valor d

- Definir "aI": puxar o manómetro para fora e deixar a cabeça do manómetro tocar na posição de FI durante 4 segundos, pode premir e e para mudar.
- Defina "aE": puxe o medidor para fora, deixe a cabeça do medidor tocar a posição de FE por 4 segundos, pode pressionar, e para mudar.
- Definir "dI": ler a partir do aro, pode premir e e para alterar.



Fig. 9

Baixe a proteção e prima stara para efetuar uma rotação de medição.

4.3.1. Posição 60'clock para adicionar peso

Premir , até o LED direito ficar totalmente aceso, adicionar peso na posição das 6 horas (Fig.10)

Premir , até o LED esquerdo ficar totalmente aceso, adicionar peso na posição das 6 horas (Fig.11)





Fig. 10 Fig. 11

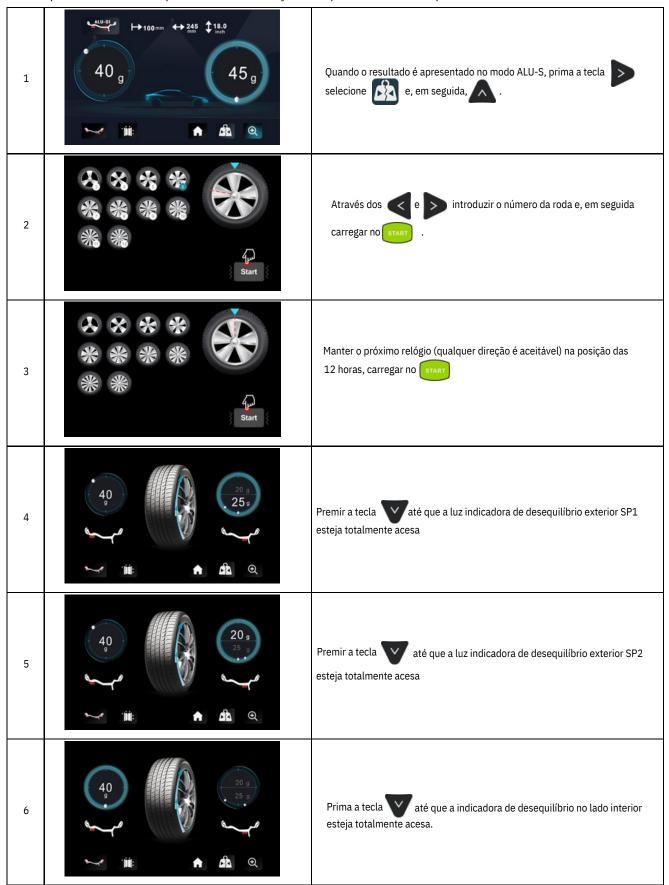
Depois de terminar a montagem dos contrapesos, baixe a proteção e prima , para efetuar novamente a rotação de equilíbrio, se sair 00 00, significa que o equilíbrio foi bem sucedido. (Fig.12)

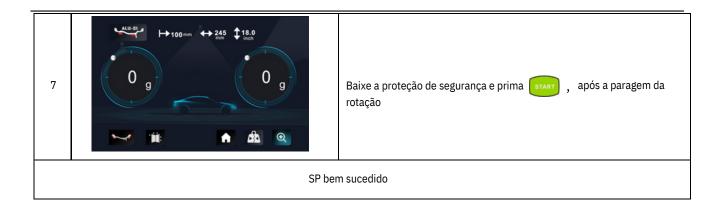


Fig. 12

4.4. Função de divisão ALU-S1

Nota: Apenas o modo ALU-S pode utilizar esta função. E o operador deve ter experiência.





5. Ajuste da máquina e auto-calibração

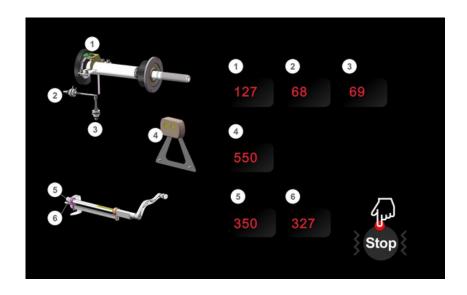
Selecionar o site para seleção, 🎧 , premir a tecla 🔊 para entrar no programa. Existem 11 menus principais, com as teclas





5.1 Auto-diagnóstico





Encomendar	Função	Função normal
1	Quadro de recolha de posições	Alterações de POS em 0-12
2	Sensor de pressão	Utilizar a mão para pressionar o veio principal, 4X-4X 6X-6X muda
3	Sensor de pressão	Utilizar a mão para pressionar o veio principal, 4X-4X 6X-6X muda
4	Largura potenciómetro	os dados da janela esquerda são 327-340, rodar a régua para outra direção, os dados mudam
5	Potenciómetro de diâmetro	os dados da janela esquerda são 327-340, rodar a régua para outra direção, os dados mudam
6	Potenciómetro de distância	Os dados da janela esquerda são 327-340, quando se puxa o indicador para fora, os dados mudam

5.2 Instruções

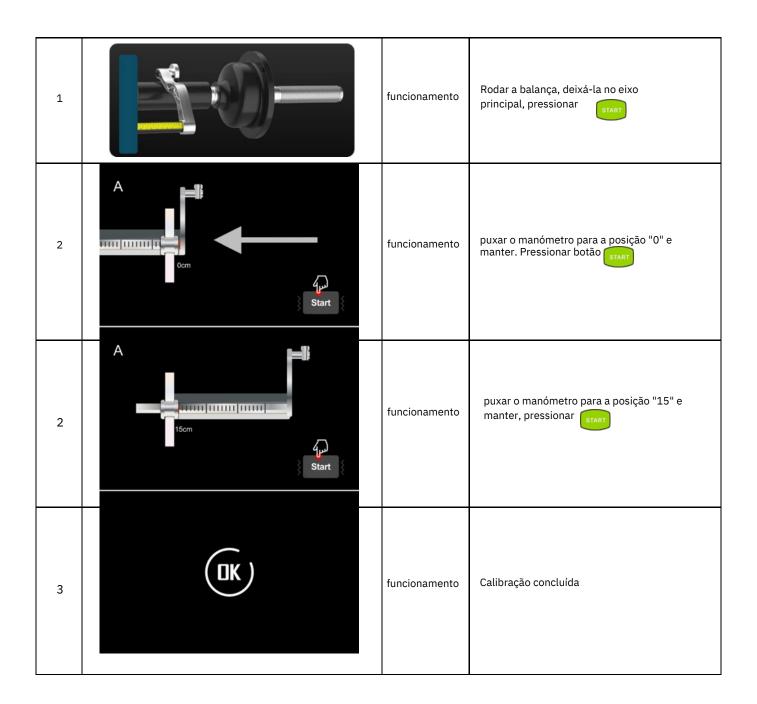


5.3 Vídeo

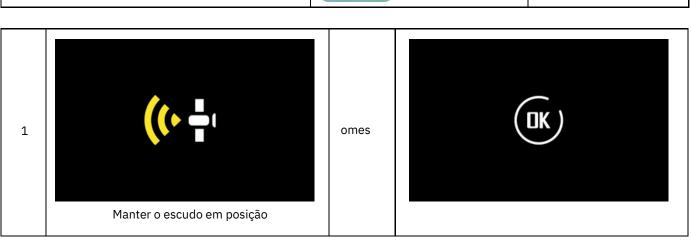


5.4 Calibração do medidor de distância da jante





5.5 Radar Calibração do medidor de largura (não é instalar pneus)



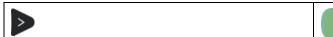
Calibração do calibre de largura terminada

5.5.1 compensação de largura

Nota necessária para a instalação do pneu (largura conhecida do pneu)

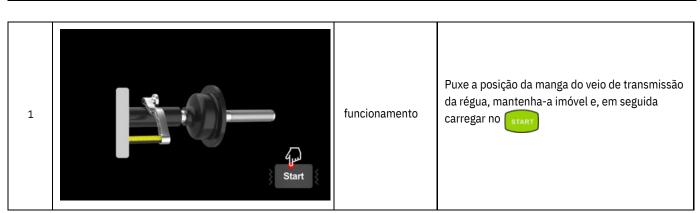
1	Deve ser introduzido um valor	explicar	fig. 20b	
2	Estamos a apontar o radar para os pneus	explicar		
3	Premir + A e a ao mesmo tempo para modificar a largura conhecida do pneu			
Pousar a tecla para guardar automaticamente				

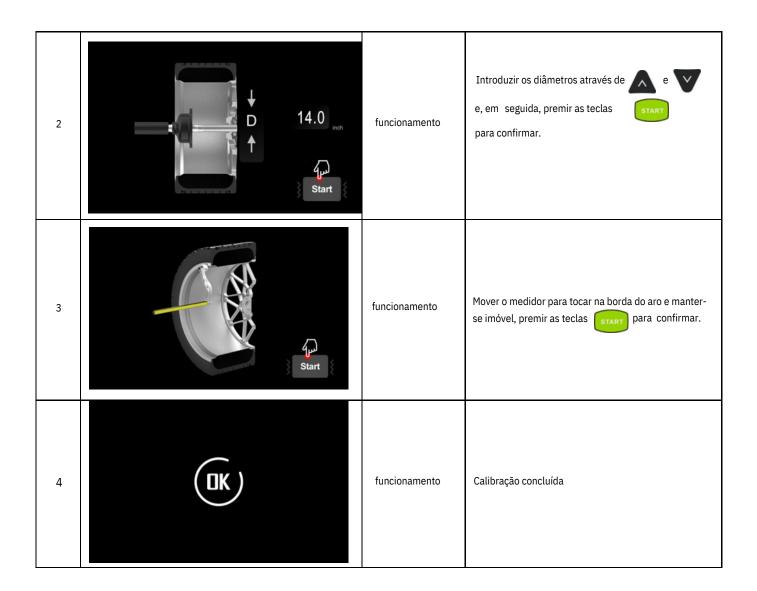
5.6. Calibração do medidor de diâmetro (instalar um pneu)

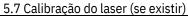


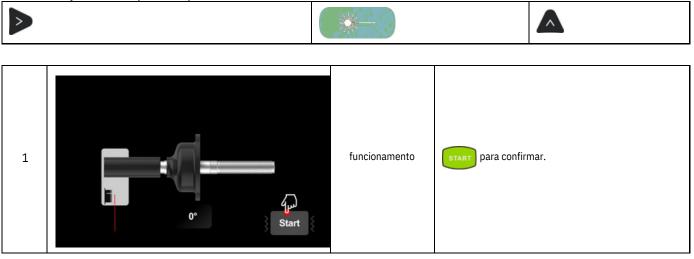


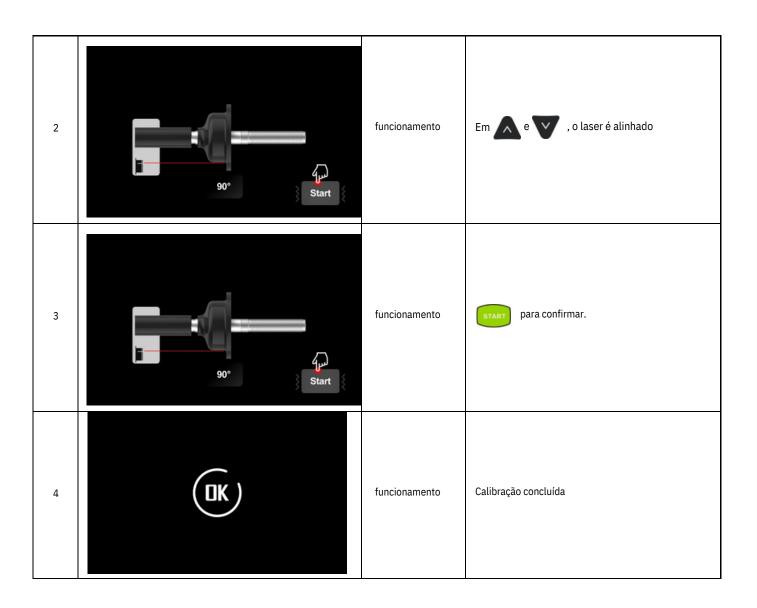










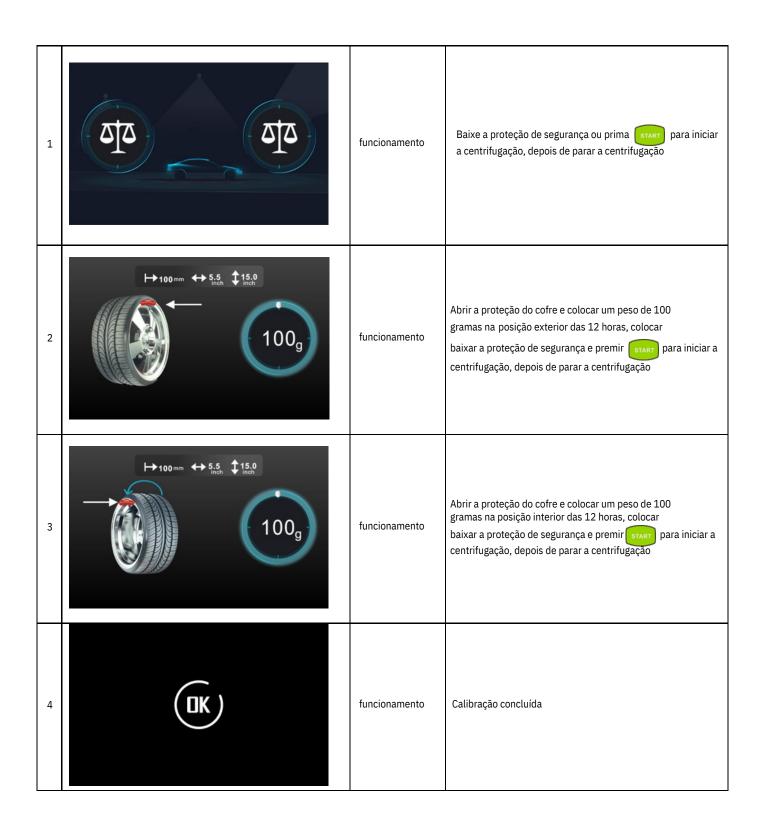


5.8. Auto-calibração

5.81 Auto-calibração do equilibrador de rodas

5.82 Ligue o balanceador, instale uma roda de tamanho médio (14 "-18") que pode usar o peso do clipe, defina o valor "a b d" e, em seguida, faça a autocalibração sempre que achar que o balanceador não está preciso. O peso de 100g deve ser exato.





5.9 Unidade de peso



5.10 Limiar de visualização do desequilíbrio







Premir a tecla para modificar



6. Erros

Podem surgir várias condições anómalas durante a operação de maquinação pelo microprocessador, se surgirem erros, deve parar a operação, encontrar a razão e a solução de acordo, se o erro persistir, consultar o fornecedor.

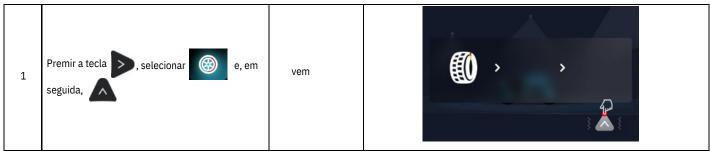
Nº	Erros	Razões	Solução
1	F agon, otherch or changing positions good up board and congruper board.	Sem rotação Rotação do veio	Se não houver rotação, verificar ou substituir a placa de alimentação Se rodar, verificar ou mudar a posição da placa de recolha e da placa do computador Ajustar a posição do suporte da placa de recolha
2	Tended the tire of lock the tire family.	1.Nenhuma roda ou roda mal bloqueada 2.Problema no quadro de recolha de posições	1.Bloquear firmemente 2.Verificar ou mudar a posição da placa de recolha
3	ERR:3) Bruyond the scope of work.	Pressão insuficiente na roda Distorção da roda	 Adicionar pressão adequada na roda Verificar a roda
4	Check or change position pick up board.	1.Problema no quadro de recolha de posições 2.Problema na placa do computador	1.Verificar ou mudar a posição da placa de recolha 2.Verificar ou substituir a placa do computador
5	ERR:5) Check or change Micro seator.	Problema com o microinterruptor Problema na placa do computador	Verificar ou substituir o microinterruptor Verificar ou substituir a placa do computador

6	1. Check or change power hoard. 2. And 100g wasgat.	Problema na placa de alimentação Problema na placa do computador	Verificar ou substituir placa de alimentação Verificar ou substituir a placa do computador
7	ERR:7) Program loss.	Programa perdido Problema na placa do computador	1. Auto-calibração 2. Verificar ou substituir a placa do computador
8	ERR:B) 1. Check or change power board: 2 And 100g weight.	1.Não adicionar 100 g de peso durante a auto-calibração 2. Problema na placa do computador 3. Problema na placa de alimentação	Adicionar 100g de peso Verificar ou substituir a placa do computador Verificar ou substituir placa de alimentação
9		paragem de emergência	retorno
10	ERR:9) *****	Proteção de dados	Desbloqueio do fornecedor de contacto Atualizar dados

7. OPT função

Nota: Quando o valor do desequilíbrio é demasiado elevado, selecionar OPT e o operador deve ter experiência.

Instalar a roda, introduzir o valor a b d



2	Baixe a proteção de segurança e	vem	>
3	Com a ajuda do trocador de pneus, mudar a jante e a borracha em 180 graus, premir	referência	> 1
4	Em seguida, baixar a proteção de segurança e premir	vem	
5	Rodar a roda até que quatro indicadores se acendam (dois em ambos os lados, o ponto escuro na imagem do lado direito), marcar a posição C com giz na borracha		
6	Pressionar Rodar a roda até que dois indicadores se acendam (um de cada lado, o ponto escuro na imagem do lado direito), marcar a posição D com giz no aro	referência	
7	Premir com a ajuda de um trocador de pneus, mudar a jante e a borracha para fazer corresponder C e D	referência	
8	Baixe a proteção de segurança e	vem	Se o desequilíbrio for inferior ao anterior, o OPT é bem sucedido