

PETER®

PROFESSIONAL EQUIPMENT



MANUAL DO UTILIZADOR

Carro de manuseamento de vidros PS900600

Nota importante

- 1.** Leia todo este manual cuidadosamente e na íntegra antes da instalação ou operação do carro de manuseamento de vidros.
- 2.** Esta máquina não pode ser instalada/operada ou reparada sem a leitura das instruções.
- 3.** O produto está em constante desenvolvimento. O produto pode ser atualizado sem aviso prévio. Os produtos reais estão sujeitos ao tempo de fabrico.
- 4.** Se necessário, contacte o nosso serviço de assistência técnica para obter ajuda.

OBRIGADO POR ESCOLHER O NOSSO CARRO DE MANUSEAMENTO DE VIDROS PARA USO EXTERNO ALIMENTADO POR BATERIA.

PARA SUA SEGURANÇA E CORRETA OPERAÇÃO, LEIA O MANUAL ATENTAMENTE ANTES DE USAR.

NOTA: Todas as informações aqui relatadas são baseadas em dados disponíveis no momento da impressão. A fábrica reserva-se o direito de modificar seus próprios produtos a qualquer momento sem aviso prévio incorrendo em qualquer sanção. Por favor, verifique com a fábrica para possíveis atualizações. Lembre-se de que você é o principal responsável pela sua própria segurança.

1. Introdução



O robô de instalação padrão combina as vantagens de um caminhão guindaste e Elevador a Vácuo, proporcionando a economia e eficiência do robô. Este equipamento tem as seguintes características:

- Baixo ruído
- Zero Emissões (sem poluição)
- Operação confortável e carregamento conveniente
- Operação flexível e confiável
- Design inclui rodas grandes, para fácil uso ao ar livre
- Design de sistema de vácuo duplo para segurança
- Estrutura sólida e ampla visão

2. Especificações principais:

Carga máxima: 600 kg.

Com o braço estendido: 270kg.

Altura máxima de elevação: 3800 mm do solo até o centro da estrutura de sucção

Deslocamento: movimento automático, controle de velocidade por rolo manual sensato

Controle de elevação: com cilindro hidráulico, controlado por válvula de mecanismo elétrico, controle remoto opcional.

Controle de extensão: com cilindro hidráulico, controlado por válvula de mecanismo elétrico, controle remoto opcional.

Controle de inclinação: com cilindro hidráulico, controlado por válvula de mecanismo elétrico o grau máximo de inclinação próximo a 130 graus, controle remoto opcional.

Controle de rotação: elétrico, a rotação máxima foi de 360 graus, controle remoto opcional.

Deslocamento lateral: com cilindro hidráulico, controlado por válvula de mecanismo manual 50 mm para ambos os lados, 100 mm no total, controle remoto opcional.

Giro lateral: Elétrico, a rotação máxima foi de 135 graus, 90 graus para um lado e 45 graus para o outro lado. Controle remoto opcional.

Alimentação: DC 24V

Unidade acionada: o eixo dianteiro acionado com motor DC funcionou como unidade acionada e o rodas traseiras para girar.

Rodas: 466*195mm *2 *2 pneus pneumáticos na frente, duplos na traseira

Potência da unidade acionada: motor sem escovas DC 24V, 2,5KW

Potência da estação hidráulica: 2,2 kW

Bateria: 12 V, 120 A *2

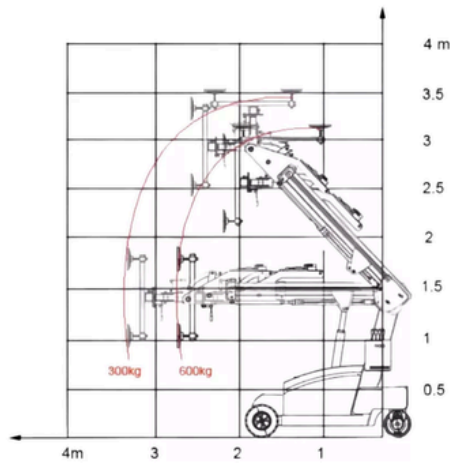
Potência de carregamento: 220V

Tempo de carregamento: cerca de 8 horas

Sistema de vácuo: sistema duplo

3. Inspeção

Diagrama de Carga



No início de cada turno, inspecione seu equipamento, verifique se há danos e problemas de manutenção.

3.1 Não utilize o Robô de Instalação caso ele seja danificado durante o transporte, e entre em contato com seu vendedor imediatamente.

3.2 Verifique se a lubrificação e o enchimento de óleo foram feitos pelo fabricante.

3.3 Verifique as baterias. As baterias foram carregadas antes de saírem da fábrica. A bateria pode descarregar se não for usado por um longo período. No medidor de fonte elétrica se os 2 LEDs mais à esquerda piscarem alternadamente, por favor, faça o carregamento.

3.4 Se a bateria estiver equipada, abra a tampa da bateria antes de usar para verificar o nível do eletrólito.

3.5 O carregador de bateria deve ser bem conservado, com a finalidade de carregar a bateria quando necessário.

3.6 Teste o equipamento, opere o movimento para frente e para trás, buzina, direção, freios, elevação e inferior, para garantir o correto funcionamento das funções.

3.7 Teste o sistema de vácuo, observe os seguintes pontos:

A máquina deve confirmar se a conexão foi instalada firmemente antes do uso, os parafusos foram aparafusados. É proibido exceder a carga aprovada da máquina.

Não mova vidro plano sujo ou molhado.

Antes de manusear, confirme se a ventosa foi aspirada com firmeza e sucção está estável. -60 ~ - O intervalo de 80 KPA pode levantar o vidro de carga. (Quanto mais sucção indicar no display digital, melhor será a vedação do dispositivo).

Proibido o uso de equipamentos para elevar pessoas; proibido esvaziar a sucção do vidro sem ninguém a monitorizar; Não toque numa pessoa ou obstáculo com vidro.

A operação é proibida após a falha da máquina.

3.8 Inspeção visualmente o robô de instalação para detectar sinais de danos estruturais, mecânicos ou mau funcionamento ao operar o Robô de Instalação. Esteja alerta para sons ou operação anormais e observe visualmente a condição de objetos ocultos componentes quando eles se tornam visíveis.

4. Instrução de operação de movimentação

5.1 Preparação antes da operação

5.1.1 Todas as funções de operação são fixadas na alavanca de direção (ver Fig. 1)

- 1 Botão de emergência para parar
- 2 Regulador de velocidade (frente / Ré)
- 3 Botão da buzina
- 4 Levantar o braço
- 5 Baixar o Braço
- 6 Modo de condução rápido
- 7. Modo de condução lento

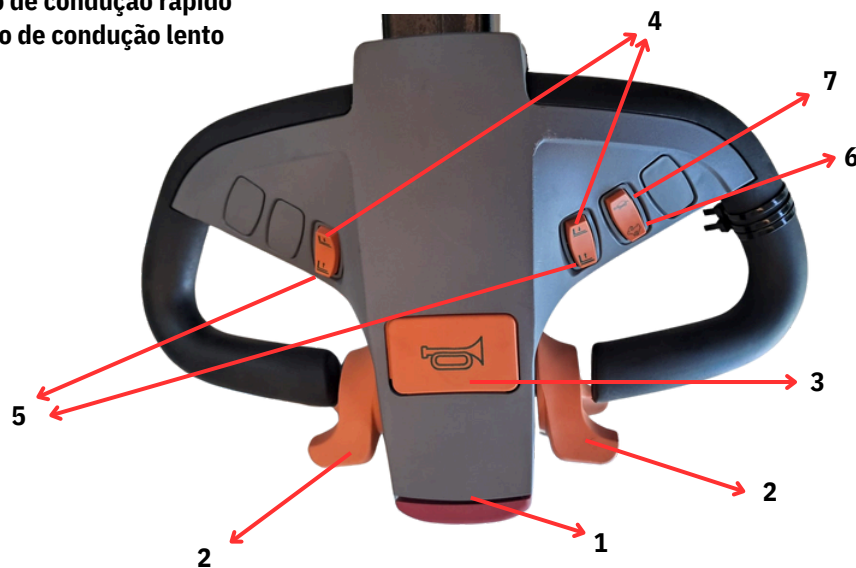
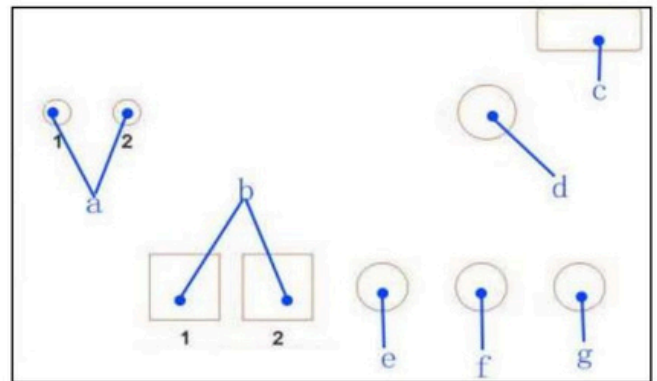


FIG.1

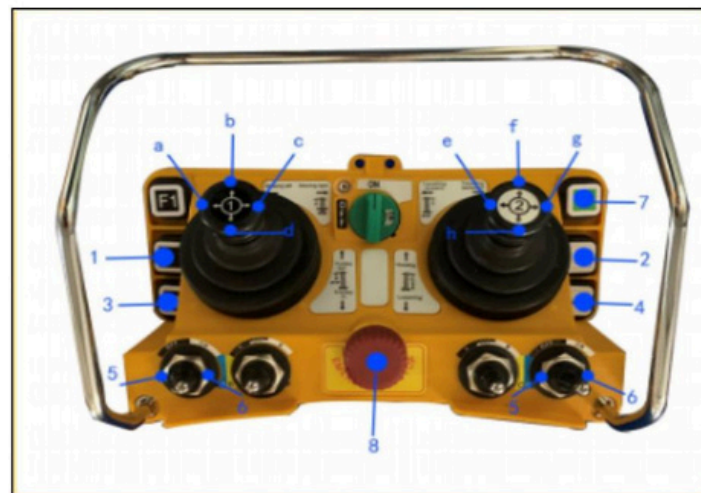
5.1.2 Diagrama esquemático do funcionamento da caixa elétrica do manipulador

- 1) Rotação no sentido anti-horário
- 2) Vire para o lado (para a direita)
- 3) Gire no sentido horário
- 4) Vire para o lado (para a esquerda)
- 5) Lança para frente
- 6) Aumente a potência
- 7) Retraia alavanca
- 8) Lança para baixo
- 9) Deslocamento lateral (para a esquerda)
- 10) Suporte de ventosa dobrável para cima
- 11) Deslocamento lateral (para a direita)
- 12) O suporte da ventosa abre para baixo
 - a) Circuito de gás do sistema de vácuo
 - b) Sistema de vácuo
 - c) Porta de carregamento
 - d) Interruptor principal
 - e) Interruptor de sucção
 - f) Interruptor de liberação de ar
 - g) Indicador de liberação de ar



5.1.3 Diagrama esquemático do funcionamento do controle remoto sem fio

- 1) Rotação no sentido anti-horário
- 2) Giro lateral (para a direita)
- 3) Rotação no sentido horário
- 4) Viragem lateral (para a esquerda)
- 5) Sucção
- 6) Liberação de ar
- 7) Ligue o controle remoto
- 8) ligado/ desligado
 - a) Deslocamento lateral (para a esquerda)
 - b) Inclinação da estrutura de vácuo para cima
 - c) Deslocamento lateral (para a direita)
 - d) Inclinação da estrutura de vácuo para baixo
 - e) Boom para a frente



- f) Aumentar a intensidade
- g) Retorno do boom
- h) Lança para baixo

5.1.4 O Interruptor de Emergência é o interruptor de alimentação do Robô de Instalação.

O botão deve ser pressionado após o uso. E o botão deve ser puxado para cima antes de usar, ligue o interruptor de bloqueio.

5.2 Direção

A alavanca de direção (ver Fig. 1) é usada como uma barra de leme para girar a unidade de acionamento e causar o robô de instalação a seguir o operador ao se deslocar na direção para frente.

5.3 Freio de estacionamento

O freio de estacionamento é aplicado quando a alavanca de direção é levantada totalmente para a posição superior e libertado (Ver Fig.2)

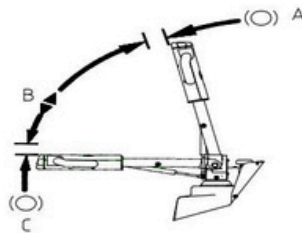


FIG.2

5.4 Mudança

5.4.1 Ao mover, a alavanca de direção deve ser colocada na posição central (consulte Fig.3). Quando a alavanca está na posição superior ou inferior, o caminhão está bloqueado e não se move.

5.4.2 Gire o regulador de velocidade vermelho 2 (ver Fig. 1) para frente ou para trás suavemente, o robô de instalação então começa a se mover para frente ou para trás. Você pode controlar a velocidade de movimento livremente girando o regulador de velocidade 1.

Não gire o regulador de velocidade regulador 1 violentamente ou então o Robô de Instalação pode ser danificado.

5.4.3 Solte o regulador de velocidade 1 e coloque a alavanca de direção na posição superior ou inferior para a posição, o robô de instalação fica travado.

5.4.4 Segurança Reversa 2 fornece segurança quando o Robô de Instalação é acionado para trás e o botão de reversão faz uma colisão com o operador, o robô de instalação avançará imediatamente para evitar que o operador seja ferido.

AVISO: Quando a carga for levantada, as manobras de direção e frenagem devem ser realizado lentamente e com muito cuidado.

5. Instruções de operação do sistema de vácuo

6.1 Antes de usar

Ligue a bateria, confirme se a bateria está acima de 25%, se a voltagem estiver não é suficiente, carregue a tempo, a voltagem da bateria não deve estar abaixo de 25%.

É necessário providenciar pessoas especiais para limpar o vidro, quanto mais limpo, mais sucção.

Verifique para confirmar a vedação do equipamento, para não haver fugas.

Guindaste de sucção de vidro no trabalho, área de trabalho de 10 metros sem ninguém para ficar, para não sofrer um acidente!!!

Verifique o equipamento (verifique cada turno antes do trabalho e siga as instruções.)

Com o dedo para mover uma ventosa, crie um fenômeno de vazamento, o vácuo a bomba começará a aspirar automaticamente. Para comprovar que o equipamento está normal no bombeamento.

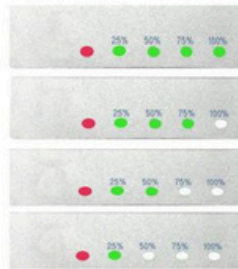
Se as duas etapas acima forem verificadas corretamente, fica comprovado que o equipamento está seguro e pode ser usado normalmente.

Execute e verifique todas as funções do dispositivo sem carga.

Após todas as etapas acima, verifique o sistema de vácuo e selecione a placa de vidro correta, para adsorção de ventosas. Quando o vácuo indica a faixa de pressão é estável em -50,0 ~ 0 intervalo de -70,0 kpa (KPA) indica que o equipamento o sistema de vácuo está correto, o dispositivo pode ser usado normalmente pelo usuário.



(Explicação da exibição da carga da bateria)



Bateria cheia: Tensão 12V ~ 12,6V

75% de carga: Tensão 11,5V ~ 12V

50% de carga: Tensão 10,8V ~ 11,5V

25% de carga: Tensão 10,2V ~ 10,8V

Nota importante: Quando a bateria estiver com cerca de 25% de carga, recomenda-se recarregar a tempo para evitar que a baixa tensão danifique a bateria.

Função	Descrição
Gás de sucção	Pressione o botão "ligar": a bomba de vácuo bombeará automaticamente e o dispositivo parará automaticamente até que o interruptor de vácuo indique uma pressão de cerca de -70,0 kPa. Se a ventosa não estiver em bom contato com o vidro, a bomba de vácuo funcionará (o indicador de "sucção" estará sempre aceso). Verifique se a vedação do tubo de gás e a ventosa são totalmente compatíveis com a superfície do vidro.
Coloque gás	Primeiro, clique em "desligar" e, em seguida, pressione os dois botões "libertar" simultaneamente para ativar a função de libertação (como o equipamento está em estado de auto-bloqueio, evita-se a operação incorreta). O vidro será separado da máquina de sucção quando a pressão do "visor digital" cair para -0,00 kPa.
Como confirmar se o dispositivo agarrou o vidro?	Após a ventosa entrar em contato com o vidro, o caminho de ar do dispositivo é um circuito interno totalmente selado, o visor do caminho de ar é de cerca de 70,0 kPa, a bomba de vácuo também parou de funcionar (principalmente para ver se a lâmpada de alarme de sucção parou de funcionar), se a cada 1 minuto ou mais cair cerca de 0,1 kPa, o equipamento está bem preservado, o vidro é muito forte. Bomba de vácuo (lâmpada de alarme de sucção) ao levantar o vidro) quanto menor o tempo de inicialização, menor o número de vezes, maior o desempenho de segurança do dispositivo, melhor a sucção.
O que acontece quando o copo não é bom?	Após a ventosa entrar em contato com o vidro, o caminho de ar do dispositivo é um circuito interno totalmente selado, o visor do caminho de ar é de cerca de 70,0 kPa, a bomba de vácuo também parou de funcionar (principalmente para ver se a lâmpada de alarme de sucção parou de funcionar), se cair para -55 kPa após 5 minutos ou mais indica que o dispositivo tem um efeito de proteção de pressão ruim, verifique a traqueia do equipamento, se a vedação da junta ou a ventosa estão gastas. Consulte 3.1 perguntas frequentes e solução de problemas.

Aviso

Se o dispositivo segurar o vidro durante cerca de 3 minutos e a luz de alarme de "sucção/vácuo" permanecer acesa, significa que a bomba está a funcionar continuamente. Não pendure o vidro nesta condição. Entre em contacto connosco imediatamente para verificar uma possível fuga no equipamento.

5.7 Carregador de bateria

4.7.1 O carregador de bateria é muito importante. Quando os 2 LEDs mais à esquerda do medidor de energia elétrica piscam alternadamente, o carregador deve ser ligado imediatamente. Se o empilhador é operado em baixa tensão, a grande corrente elétrica pode não apenas danificar a bateria, mas também destruir o circuito e o motor.

4.7.2 Conecte o carregador na tomada padrão de 220 V-240 V, com o cabo do carregador localizado entre a parte superior das baterias.

4.8 Circuito Hidráulico e Circuito Elétrico

A válvula de alívio está contida na bomba hidráulica, protegendo o equipamento quando sobrecarga. Na entrega, o fabricante já ajustou a Válvula de Alívio, a o usuário não pode ajustar sem permissão, caso contrário causará danos.

5 Notas de segurança

Símbolos e imagens: Além do texto e das ilustrações, este manual de operação O manual contém vários símbolos que devem chamar a atenção para os requisitos de segurança. Eles geralmente têm a seguinte aparência:



6 Manutenção

6.1 Verificação diária

Verifique toda a capacidade, segurança, etc. Verifique os copos, bombas, cilindros, etc.

6.2 Verificação semanal

Verifique se há peças danificadas ou faltantes, ferrugem, corrosão, peças tortas, fendas, etc. Certifique-se de que todos os parafusos e porcas estejam apertados. Verifique o desgaste por abrasão das escovas do motor, deixe as escovas planas para bom contato com o poste.

6.3 Substituição do óleo hidráulico

Recomenda-se a troca do óleo hidráulico a cada 200 horas de trabalho. Preencha com óleo hidráulico YA-32. Se a temperatura de trabalho estiver muito baixa, Recomenda-se óleo hidráulico YA-10. Mais óleo deve ser adicionado se o garfo não puder alcançar a posição mais alta.

6.4 Manutenção da bateria

6.4.1 Verifique o nível do eletrólito pelo menos uma vez por semana. O nível deve ser 10-20 mm acima da rede do filtro da bateria. Se o nível do líquido estiver abaixo da rede, água destilada deve ser preenchida.

6.4.2 Mantenha a superfície da bateria limpa e seca.

6.4.3 As baterias devem ser carregadas em uma área bem ventilada. Fique longe do fogo para evitar o acidente de explosão.

Problemas comuns e solução de problemas

Item	Problemas	Razão	Soluções
Vácuo digital metro	A pressão de exibição não atingir o limite superior	Vazamentos de equipamentos	Verifique todo o circuito traqueal para identificar ligações soltas ou tubos danificados.
Ventosa	A ventosa não chupar o copo	Ventosa quebrada	Mudar para um novo
		Tubo de ar quebrado	Mudar para um novo
Controle remoto	O botão de liberação não trabalho e o vidro não pode ser liberado	Os botões do controle remoto estão em mau contato	Substitua o controle remoto
		Água no controle remoto	
Bomba de vácuo	A bomba de vácuo mantém trabalhando sem parar	O equipamento vazamentos sério e a pressão não pode atingir o limite superior	Utilize o método de eliminação para verificar se existem ligações soltas ou danos nos tubos de todo o circuito traqueal.
		Devido à pressão atmosférica em algumas áreas, a necessidades de limite de pressão superior tem de ser ajustados para baixo.	Confirmação de contato pós-venda para alterar o limite superior de pressão
	A bomba de vácuo não trabalhar	Bateria fraca	Substituir uma bateria totalmente carregada
Exibição de potência	Exibição imprecisa da bateria, sem exibição	O visor da bateria está danificado	Substituir o indicador de bateria
Seguro	Fusível queimado	curto-circuito	Verifique cuidadosamente cada terminal de o circuito para folga ou mau contato
		Curto-circuito causado por bomba de vácuo ou de energia exibição, etc.	Desmonte a bomba de vácuo ou linha de exibição de energia, substitua-a com um novo seguro, então depurar e eliminá-lo.